



ಸ್ವಯಂಚಾಲಿತ ವಾಹನ ವ್ಯವಸ್ಥೆ ಕಾರ್ಯಾಗಾರ ಯಶಸ್ವಿ

ಹಳೆಯಾಳ ಮೂಲದ ಸಂಜೀವ ಹೆಚ್ಚಕೇರಿ ಅವರ ಬೆಂಗಳೂರಿನ ಆರ್ಕೆಫ್ಟನ್ ಸಂಸ್ಥೆಯ ಸಹ ಯೋಜನೆಯೊಂದಿಗೆ ಕಾರ್ಯಾಗಾರ

ಕೊಂಕಣವಾಹಿನಿ ಸ್ಕ್ವಾಡ್.
ಹಳೆಯಾಳದ ಕೆಎಲ್ಎಸ್ ವಿಡಿಯೊ ಹಳೆಯಾಳದ ಕೆಂಪ್ಲೂಟ್ ಸ್ಕ್ವಾಡ್ ಮತ್ತು ಎಮಎಂಎಲ್ ವಿಧಾನ ಸಭೆ ಕೃತಕ ಬುದ್ಧಿಮತ್ತೆ ಅಧಿಕಾರ ಸ್ವಯಂಚಾಲಿತ ವಾಹನ ವ್ಯವಸ್ಥೆ ಕುರಿತಾದ ಎರಡು ದಿನದ ಪ್ರಾದೇಶಿಕ ಕಾರ್ಯಾಗಾರವನ್ನು ಡಿಸೆಂಬರ್ 14 ಮತ್ತು 15 ರಂದು ಹಮ್ಮಿಕೊಳ್ಳಲಾಗಿದೆ.
ಹಳೆಯಾಳ ಮೂಲದ ಸಂಜೀವ ಹೆಚ್ಚಕೇರಿ ಅವರ ಬೆಂಗಳೂರಿನ ಆರ್ಕೆಫ್ಟನ್ ಸಂಸ್ಥೆಯ ಸಹ ಯೋಜನೆಯೊಂದಿಗೆ ಕಾರ್ಯಾಗಾರ ಆಯೋಜಿಸಲಾಗಿದ್ದು ಈ ಸಂಸ್ಥೆಯು ಬೆಂಗಳೂರು, ಬಿರ್ಲಾ, ಸಿಂಹಪುರ



ಸೇರಿದಂತೆ ದೇಶ ವಿದೇಶಗಳಲ್ಲಿ ಕಾರ್ಯನಿರ್ವಹಿಸುತ್ತಿರುವ ಸಹ ಯೋಜನೆಯೊಂದಿಗೆ ಕಾರ್ಯಾಗಾರ ಆಯೋಜಿಸಲಾಗಿದ್ದು ಈ ಸಂಸ್ಥೆಯು ಬೆಂಗಳೂರು, ಬಿರ್ಲಾ, ಸಿಂಹಪುರ

ಆಗಮಿಸಿದ್ದರು. ಕಾರ್ಯ ನಿರ್ವಹಿಸುವ ಪಯಣಕ್ಕೆ ಬೆಂಗಳೂರು, ಬಿರ್ಲಾ, ಸಿಂಹಪುರ

ಬೆಂಗಳೂರು, ಬಿರ್ಲಾ, ಸಿಂಹಪುರ

ವಾಹನದಲ್ಲಿ ಸೆಫ್ಟಿ ಗಳು ಕಾರ್ಯ ನಿರ್ವಹಿಸುವ ವಿಧಾನ, ಜಿಪಿಎಸ್ ತಂತ್ರಜ್ಞಾನದ ಮೂಲಕ ರಸ್ತೆ ಮಾರ್ಗದ ಮಾಹಿತಿ ಪಡೆಯುವುದು ಕುರಿತು ವಿವರಣೆ ನೀಡಿದರು. ಸೆಫ್ಟಿ ಗಳು ನೀಡಿದ ದತ್ತಾಂಶವನ್ನು ಸಂಸ್ಥೆಯು ಬಳಸಿ ಮಾಹಿತಿಗಳನ್ನು ಪತ್ತೆಹಚ್ಚುವುದು ಕುರಿತು ಪ್ರಾದೇಶಿಕ ಪ್ರಾಧಿಕಾರದ ಅಧ್ಯಕ್ಷರೇ ಮಹಿಮಾಧೀನರಾಗಿದ್ದರು. ಆರ್ಕೆಫ್ಟನ್ ಸಂಸ್ಥೆಯು ಈ ಕುರಿತು ಹೆಚ್ಚಿನ ಮಾಹಿತಿಗಳನ್ನು ಕುರಿತು ಪ್ರಾದೇಶಿಕ ಪ್ರಾಧಿಕಾರದ ಅಧಿಕಾರಿಗಳಿಗೆ ಮಾಹಿತಿ ನೀಡಿದರು. ಈ ಸಂದರ್ಭದಲ್ಲಿ ಸೆಫ್ಟಿ ಗಳು ಕಾರ್ಯ ನಿರ್ವಹಿಸುವ ಪಯಣಕ್ಕೆ ಬೆಂಗಳೂರು, ಬಿರ್ಲಾ, ಸಿಂಹಪುರ

ಎಂದು ಹೇಳಿದರು. ಆರ್ಕೆಫ್ಟನ್ ಸಂಸ್ಥೆಯು ವ್ಯವಸ್ಥಾಪಕ ನಿರ್ದೇಶಕರಾದ ಸಂಜೀವ ಹೆಚ್ಚಕೇರಿಯವರು ಮೂಲಕ ಹಳೆಯಾಳದ ವಲಸೆಗಾರರು ಮತ್ತು ವಿಶೇಷವಾಗಿದೆ. ಕೆಂಪ್ಲೂಟ್ ಸ್ಕ್ವಾಡ್ ವಿಧಾನ ಸಭೆ ಮತ್ತು ಈ ವಿಷಯದ ಸಂದೇಶವನ್ನು ಸ್ವೀಕರಿಸಿದರು. ಎಮಎಂಎಲ್ ವಿಧಾನ ಸಭೆಯು ಈ ವಿಷಯದ ಮಾಹಿತಿಗಳನ್ನು ಸ್ವೀಕರಿಸಿತು. ಕೆಂಪ್ಲೂಟ್ ಸ್ಕ್ವಾಡ್ ಮತ್ತು ಎಮಎಂಎಲ್ ವಿಧಾನ ಸಭೆಯು ಈ ವಿಷಯದ ಮಾಹಿತಿಗಳನ್ನು ಸ್ವೀಕರಿಸಿತು. ಕೆಂಪ್ಲೂಟ್ ಸ್ಕ್ವಾಡ್ ಮತ್ತು ಎಮಎಂಎಲ್ ವಿಧಾನ ಸಭೆಯು ಈ ವಿಷಯದ ಮಾಹಿತಿಗಳನ್ನು ಸ್ವೀಕರಿಸಿತು.



ವಿಡಿಐಟಿಯಲ್ಲಿ ಸ್ವಯಂಚಾಲಿತ ವಾಹನ ವ್ಯವಸ್ಥೆ ಕಾರ್ಯಾಗಾರ

ನುಡಿಚೇನು ವರದಿ

ಹಳಿಯಾಳ: ಕೆಎಲ್‌ಎಸ್ ವಿಡಿಐಟಿ ಕಂಪ್ಯೂಟರ್ ಸೈನ್ಸ್ ಮತ್ತು ಎಐಎಂಎಲ್ ವಿಭಾಗವು ಕೃತಕ ಬುದ್ಧಿಮತ್ತೆ ಆಧಾರಿತ ಸ್ವಯಂಚಾಲಿತ ವಾಹನ ವ್ಯವಸ್ಥೆ ಕುರಿತಾದ ಎರಡು ದಿನದ ಪ್ರಾಯೋಗಿಕ ಕಾರ್ಯಾಗಾರ ನಡೆಯಿತು.

ಹಳಿಯಾಳ ಮೂಲದ ಸಂಜೀವ ಹಳ್ಳಿಕೇರಿ ಅವರ ಬೆಂಗಳೂರಿನ ಆರ್ಕಿಟೆಕ್ಟ್ ಸಂಸ್ಥೆಯ ಸಹ ಯೋಗದೊಂದಿಗೆ ಕಾರ್ಯಾಗಾರ ಆಯೋಜಿಸಲಾಗಿತ್ತು. ಈ ಸಂಸ್ಥೆಯು ಬೆಂಗಳೂರು, ಜರ್ಮನಿ, ಸಿಂಗಾಪುರ್ ಸೇರಿದಂತೆ ದೇಶ ವಿದೇಶಗಳಲ್ಲಿ ಶಾಖೆಯನ್ನು ಹೊಂದಿದೆ. ಆರ್ಕಿಟೆಕ್ಟ್ ಸಂಸ್ಥೆಯ ಜಿತೇಶ್ ಸಾಹು, ಯದುನಂದನ್ ಎನ್. ಮತ್ತು ಭರತ್ ಐ. ಸಂಪನ್ಮೂಲ ವ್ಯಕ್ತಿಗಳಾಗಿ ಆಗಮಿಸಿದ್ದರು.

ಚಾಲಕರಹಿತ ವಾಹನ ವ್ಯವಸ್ಥೆ ಕಾರ್ಯನಿರ್ವಹಿಸುವ ಪರಿಯನ್ನು ವಿವರಿಸುತ್ತಾ, ಚಾಲಕ ರಹಿತ ವಾಹನದಲ್ಲಾಗಿರುವ ಅತ್ಯಾಧುನಿಕ ಬದಲಾವಣೆಗಳನ್ನು ತಿಳಿಸಿದರು. ಕೃತಕ ಬುದ್ಧಿಮತ್ತೆ ತಂತ್ರಜ್ಞಾನವನ್ನು ಪರಿಣಾಮಕಾರಿಯಾಗಿ ಚಾಲಕರಹಿತ ವಾಹನದಲ್ಲಿ ಬಳಕೆ ಮಾಡುತ್ತಿರುವುದರಿಂದ ಕ್ಷಮತೆ ಅಧಿಕವಾಗಿದೆ ಎಂದು ಹೇಳಿದರು. ವಾಹನದಲ್ಲಿ ಸೆನ್ಸರ್‌ಗಳು ಕಾರ್ಯನಿರ್ವಹಿಸುವ

ವಿಧಾನ, ಜಿಪಿಎಸ್ ತಂತ್ರಜ್ಞಾನದ ಮೂಲಕ ರಸ್ತೆ ಮಾರ್ಗದ ಮಾಹಿತಿ ಪಡೆದುಕೊಳ್ಳುವ ಕುರಿತು ವಿವರಣೆ ನೀಡಿದರು. ಸೆನ್ಸರ್‌ಗಳು ನೀಡಿದ ದತ್ತಾಂಶವನ್ನು ಸಂಸ್ಕರಿಸಲು ಬಳಕೆ ಮಾಡಲಾಗುವ ಪ್ರೋಗ್ರಾಮಿಂಗ್ ಕುರಿತು ಪ್ರಾಯೋಗಿಕ ಜ್ಞಾನ ನೀಡಿದರು.

ಅಧ್ಯಕ್ಷತೆ ವಹಿಸಿ ಮಾತನಾಡಿದ ಪ್ರಾಚಾರ್ಯ ಡಾ.ವಿ.ಎ.ಕುಲಕರ್ಣಿ ಚಾಲಕ ರಹಿತ ವಾಹನ ವ್ಯವಸ್ಥೆ ಇತ್ತೀಚಿನ ದಿನಗಳಲ್ಲಿ ಸಾರಿಗೆ ವಿಭಾಗದಲ್ಲಿ ಪ್ರಾಮುಖ್ಯತೆ ಪಡೆಯುತ್ತಿರುವುದರಿಂದ ವಿದ್ಯಾರ್ಥಿಗಳು ತಂತ್ರಜ್ಞಾನದ ಕುರಿತು ಅರಿವು ಹೊಂದುವುದು ಅವಶ್ಯವಾಗಿದೆ ಎಂದು ಹೇಳಿದರು. ಆರ್ಕಿಟೆಕ್ಟ್ ಸಂಸ್ಥೆಯ ವ್ಯವಸ್ಥಾಪಕ ನಿರ್ದೇಶಕರಾದ ಸಂಜೀವ್ ಹಳ್ಳಿಕೇರಿಯವರು ಮೂಲತಃ ಹಳಿಯಾಳದವರಾಗಿರುವುದು ವಿಶೇಷವಾಗಿದೆ.

ಕಂಪ್ಯೂಟರ್ ಸೈನ್ಸ್ ವಿಭಾಗದ ಮುಖ್ಯಸ್ಥ ಡಾ.ಶ್ರೀನಿವಾಸ ಸರ್‌ದೇಶಪಾಂಡೆ ಸ್ವಾಗತಿಸಿದರು. ಎಐ ಅಂಡ್ ಎಂಎಲ್ ವಿಭಾಗದ ಮುಖ್ಯಸ್ಥ ಡಾ.ವೆಂಕಟೇಶ ಶಂಕರ್ ವಂದಿಸಿದರು. ಪ್ರೊ.ರವೀಂದ್ರ ಪಾಟೀಲ್ ಕಾರ್ಯಕ್ರಮ ಸಂಯೋಜಿಸಿದ್ದರು. ಕಂಪ್ಯೂಟರ್ ಸೈನ್ಸ್ ಮತ್ತು ಎಐ ಅಂಡ್ ಎಮ್‌ಎಲ್ ವಿಭಾಗದ 150ಕ್ಕೂ ಅಧಿಕ ವಿದ್ಯಾರ್ಥಿಗಳು ಎರಡು ದಿನದ ಈ ಕಾರ್ಯಾಗಾರದಲ್ಲಿ ಪಾಲ್ಗೊಂಡಿದ್ದರು.

ಕೃತಕ ಬುದ್ಧಿಮತ್ತೆ ಆಧಾರಿತ ಸ್ವಯಂಚಾಲಿತ ವಾಹನ ವ್ಯವಸ್ಥೆ ಕಾರ್ಯಾಗಾರ ಯಶಸ್ವಿ

ಕರಾವಳಿ ಮುಂಚಾವಣಿ ವರದಿ
ಹಳಿಯಾಳ: ಕೆಎಲ್‌ಎಸ್ ವಿಡಿಐಟಿ ಹಳಿಯಾಳದ ಕಂಪ್ಯೂಟರ್ ಸೈನ್ಸ್ ಮತ್ತು ಎಐಎಂಎಲ್ ವಿಭಾಗವು ಕೃತಕ ಬುದ್ಧಿಮತ್ತೆ ಆಧಾರಿತ ಸ್ವಯಂಚಾಲಿತ ವಾಹನ ವ್ಯವಸ್ಥೆ ಕುರಿತಾದ ಎರಡು ದಿನದ ಪ್ರಾಯೋಗಿಕ ಕಾರ್ಯಾಗಾರವನ್ನು ಡಿ. 14 ಮತ್ತು 15 ರಂದು ಹಮ್ಮಿಕೊಳ್ಳಲಾಗಿತ್ತು. ಹಳಿಯಾಳ ಮೂಲದ ಸಂಜೀವ ಹಳ್ಳಿಕೇರಿ ಅವರ ಬೆಂಗಳೂರಿನ ಆರ್ಕಿಟೆಕ್ಟ್ ಸಂಸ್ಥೆಯ ಸಹ ಯೋಗದೊಂದಿಗೆ ಕಾರ್ಯಾಗಾರ ಆಯೋಜಿಸಲಾಗಿತ್ತು. ಆರ್ಕಿಟೆಕ್ಟ್ ಸಂಸ್ಥೆಯ ಜಿತೇಶ್ ಸಾಹು, ಯದುನಂದನ್ ಎನ್ ಮತ್ತು ಭರತ್ ಐ ಸಂಪನ್ಮೂಲ ವ್ಯಕ್ತಿಗಳಾಗಿ ಆಗಮಿಸಿದ್ದರು.



ವಿವರಣೆ ನೀಡಿದರು. ಸೆನ್ಸರ್‌ಗಳು ನೀಡಿದ ದತ್ತಾಂಶವನ್ನು ಸಂಸ್ಕರಿಸಲು ಬಳಕೆ ಮಾಡಲಾಗುವ ಪ್ರೋಗ್ರಾಮಿಂಗ್ ಕುರಿತು ಪ್ರಾಯೋಗಿಕ ಜ್ಞಾನ ನೀಡಿದರು. ಪ್ರಾಚಾರ್ಯ ಡಾ. ವಿ. ಎ. ಕುಲಕರ್ಣಿ ಅಧ್ಯಕ್ಷತೆ ವಹಿಸಿ ಮಾತನಾಡಿ ಚಾಲಕ ರಹಿತ ವಾಹನ ವ್ಯವಸ್ಥೆ ಇತ್ತೀಚಿನ ದಿನಗಳಲ್ಲಿ ಸಾರಿಗೆ ವಿಭಾಗದಲ್ಲಿ ಪ್ರಾಮುಖ್ಯತೆ ಪಡೆಯುತ್ತಿರುವುದರಿಂದ ವಿದ್ಯಾರ್ಥಿಗಳು ತಂತ್ರಜ್ಞಾನದ ಕುರಿತು ಅರಿವು ಹೊಂದುವುದು ಅವಶ್ಯವಾಗಿದೆ ಎಂದು ಹೇಳಿದರು. ಆರ್ಕಿಟೆಕ್ಟ್ ಸಂಸ್ಥೆಯ ವ್ಯವಸ್ಥಾಪಕ ನಿರ್ದೇಶಕ ಸಂಜೀವ್ ಹಳ್ಳಿಕೇರಿಯವರು ಮೂಲತಃ ಹಳಿಯಾಳದವರಾಗಿರುವುದು ವಿಶೇಷವಾಗಿದೆ.

ಚಾಲಕ ರಹಿತ ವಾಹನ ವ್ಯವಸ್ಥೆ ಕಾರ್ಯನಿರ್ವಹಿಸುವ ಪರಿಯನ್ನು ವಿವರಿಸುತ್ತಾ, ಚಾಲಕ ರಹಿತ ವಾಹನದಲ್ಲಾಗಿರುವ ಅತ್ಯಾಧುನಿಕ ಬದಲಾವಣೆಗಳನ್ನು ತಿಳಿಸಿದರು. ಕೃತಕ ಬುದ್ಧಿಮತ್ತೆ ತಂತ್ರಜ್ಞಾನವನ್ನು ಪರಿಣಾಮಕಾರಿಯಾಗಿ ಚಾಲಕರಹಿತ ವಾಹನದಲ್ಲಿ

ಬಳಕೆ ಮಾಡುತ್ತಿರುವುದರಿಂದ ಕ್ಷಮತೆ ಅಧಿಕವಾಗಿದೆ ಎಂದು ಹೇಳಿದರು. ವಾಹನದಲ್ಲಿ ಸೆನ್ಸರ್‌ಗಳು ಕಾರ್ಯ ನಿರ್ವಹಿಸುವ ವಿಧಾನ, ಜಿ ಪಿ ಎಸ್ ತಂತ್ರಜ್ಞಾನದ ಮೂಲಕ ರಸ್ತೆ ಮಾರ್ಗದ ಮಾಹಿತಿ ಪಡೆದುಕೊಳ್ಳುವ ಕುರಿತು

ಕಂಪ್ಯೂಟರ್ ಸೈನ್ಸ್ ವಿಭಾಗದ ಮುಖ್ಯಸ್ಥ ಡಾ. ಶ್ರೀನಿವಾಸ ಸರ್ ದೇಶಪಾಂಡೆ ಸ್ವಾಗತಿಸಿದರು. ಎಐ ಅಂಡ್ ಎಂ ಎಲ್ ವಿಭಾಗದ ಮುಖ್ಯಸ್ಥ ಡಾ. ವೆಂಕಟೇಶ ಶಂಕರ್ ವಂದಿಸಿದರು. ಪ್ರೊ. ರವೀಂದ್ರ ಪಾಟೀಲ್ ಕಾರ್ಯಕ್ರಮ ಸಂಯೋಜಿಸಿದ್ದರು. ಕಂಪ್ಯೂಟರ್ ಸೈನ್ಸ್ ಮತ್ತು ಎಐ ಅಂಡ್ ಎಮ್ ಎಲ್ ವಿಭಾಗದ 150 ಕ್ಕೂ ಅಧಿಕ ವಿದ್ಯಾರ್ಥಿಗಳು ಎರಡು ದಿನದ ಈ ಕಾರ್ಯಾಗಾರದಲ್ಲಿ ಪಾಲ್ಗೊಂಡಿದ್ದರು.

